

PicoDiagnostics[®] Propshaft balancing - hose clamp method

传动轴平衡指导—--软管卡夹方法

Step-by-Step Guide



电话: 020-38743030, 38743032 传真: 020-38743233 www.qichebo.com

打开PicoDiagnostics软件并点击传动轴平衡按钮开始测试。使用软管卡夹试算平衡选项。



然后点击**向导:**



```
点击 Next (下一步):
```



点击三个通道的 NVH 接口盒

¢.	平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancin	ıg Setup Wizard	
	请选择您的 ЖИН 接口	
	< Back Next >	Cancel

该向导会显示一个设置对话框。遵照指引并验证信号。用手指轻击加速度计,信号强度应该有明显的 变化。

4	平衡设置	- - ×
PicoScope Balancing S	etup Wizard	
连接接口的 Y 输	★出到 PicoScope 的通道 B ● 触技传感器来验证信号	
	技"下一步"继续。	绿色横柱指示信号 强度。
	< Back Next >	Cancel

点击 Next (下一步):

遵照下一个步骤指引,然后点击 Next(下一步):



遵照下一个步骤指引,然后点击 Next(下一步):



遵照下一个步骤指引。特别注意下面的示意图,因为你使用的软件版本和硬件不同,线缆的连接会有 所不同。

<u>ل</u>	平衡设置	-		×
PicoScope Balancing Setup Wizard				
将光学传感器连接到 PicoScope 的通道	A) 技下一步"继续。			
	< Back Next >	Ca	ncel	

点击 Next (下一步): 遵照下一个步骤指引。

でで、平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancing Setup Wizard	
通过在传感器前挥手检查信号 未检测到光学信号	
0.1V 0V 0.1s -0.05s 0s 0.05s 0.1s 按下一步"继续。	
< Back Next >	Cancel

如果信号波形的变化不像下面显示这样,你可能捕捉不到转速。点击 Next(下一步):

平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancing Setup Wizard	
通过在传感器前挥手检查信号	
6V 0V -0. 1s -0. 05s 0s 0. 05s 0. 1s 0 0s 0. 05s 0. 1s	
按"下一步"继续。	
< Back Next >	Cancel

遵照下一个步骤指引,然后点击 Next(下一步):

4	平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancing Setup Wizard		
将光学传感器基座安装到适当的表 焦在反光廠帶的半英寸廠帶上。 手由此处获取有关安装光学传感器的	浜面,并定位好传感器,使激光 緊 「「「」」 「「」」 「「」」 「「」」」 「「」」」 「」 「	
	< Back Next	Cancel

电话: 020-38743030, 38743032 传真: 020-38743233 www.qichebo.com

遵照这个步骤的指引。核实软管卡夹的重量,并点 Next(下一步):

4	平衡设置	- 🗆 🗙	
PicoScope Balancing Setup Wizard			
将两个软管安装到轴周围,并标 下卡夹,然后从标记处切掉过长	记好调整螺钉头一端的带子。拆 的带子。		
软管卡夹重量(克)	14		
单击此处获取有关剪切软管卡夹的	更多信息		
		检查并	调整软管
单击此处获取有关如何确定软管卡	夹重 <u>單的更多信息</u>	上本的	舌昌
	+全"下 止"化化4表。		里里。
	按下一步 继续。		
	< Back Next >	Cancel	

在这一步,输入准确的信息:可以使用周长或直径。你选择不使用的一项会被自动计算出来。点击 Next(下一步):

æ	平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancing Setup Wiz	zard	
测量传动轴周长		
请输入周长或直径:	周长 31.4mm 🖨	
	直径 100mm	
	按下一步"继续。	
	< Back Next >	Cancel

执行并检查下面步骤所列的内容:

4	平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancing Setup Wizard		
执行以下检查		
开始之前		
-确保车辆已正确支撑(请参阅服务信息)		
从轮胎清除石头和碎片		
确保所有导线远离旋转部件		
关闭 ABS 和牵引力控制(如果配备)		
关闭空调和其他辅助设备		
参阅《用户手册》获取设置信息		
	按"下一步"继续。	
	< Back Next >	Cancel

点击 Next (下一步):

在这一步输入所需的传动轴速 度:

自动输入:

提高速度到你可轻松保持的车辆 速度,当它保持稳定时,RPM会 变绿色,且"所需"的传动机速度 会自动被输入。最好的操作通常 是介于 95 至 105 km/h。

如果有一个特定的车速需要特别 关注,应该将车提到那个车速, 得知其 RPM。当车和发动机停止 时,这个框的 RPM 可以手动输 入。

点击 Next (下一步):

4	平衡设置	-		¢
PicoScope Balancing Setu	p Wizard			
选择轴速度				
1.以高档位(不是 1: 的 RPM。 2.将变速器置于空挡;	1)运行发动机,并记下可以在行驶速度下保持稳定 然后停止发动机。			
3. 输入所需的轴速度	RPM 日 手动编辑			
	按"下一步"继续。			
	< Back Next >	Can	cel	

电话: 020-38743030, 38743032 传真: 020-38743233 www.qichebo.com

看到 RPM 正在增加:

4	平衡设置	:
PicoScope Balancing Setup	Wizard	
选择轴速度		
1.以高档位(不是 1:1 的 RPM。 2.将变速器置于空挡,)运行发动机,并记下可以在行驶速度下保持稳定 然后停止发动机。	
29	6 крм	
3.输入所需的轴速度	RPM □ 手动编辑	
	按"下一步"继续。	
	<pre></pre>	

当车辆在稳定的速度且读数被采取, RPM 会变绿色,并被自动地输入进 RPM 框里:

Jalancing Setup	
PicoScope Balancing Setup Wizard	
Select the shaft speed	
 Run the engine with the transmission in high gear (not 1:1) and no that can be held steady at highway speed. Place the transmission in neutral and stop the engine. 	te an RPM
2556 крм	
3. Enter the desired Shaft Speed 2656 RPM E	dit Manually
Press Nex	t to continue.
< Back Next >	Cancel

你现在完成了平衡的向导。

点击 Finish (完成):

بع ا	平衡设置	- 🗆 🗙
PicoScope Balancing Setup Wizard		
平衡操作向导已完成		
	< Back Finish	Cancel

初始运行:

将第一个卡夹固定在传动轴后部。清晰标记它的位置——这将被用作其它测量的参考点。这个标记写上"0 mm"。

测量软件指定的距离,放置第二个卡夹。将第二个卡夹紧挨着第一个固定。

准备好后,点击软件绿色的初始运行按钮

4	PicoDiagnostics - 传动抽平衡 🛛 🚽 💌		
文件 查看	测试 工具 帮助		
NVH	160mm 160mm 120mm 200mm	完成 0%	RPM [0]
传动轴平衡	80mm 40mm 220mm 220mm		2350 RPM
电池狮试	0mm 平衡操作:准备开始。	振动传感器: 光学开关: 4	
抗压测试	设置。(请参阅手册获取详细信息) 放置反光胶带。使其与双头螺栓 1 对齐。 车架振动传感器 将第一个卡夫放置在轴上,然后标记该位置为"0"。 将第二个卡夫放置在轴上距离 0 的 160mm 处。	初始运行	校走运行 1 校走运行 2 校走运行 3 验证 自由运行
气紅平衡	07 14 5 2 3 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2 2	0 0.	平均振动信号
已加戴的插件:(。 传动轴平衡		软件版本: 1.11.1.3775;

电话: 020-38743030, 38743032 传真: 020-38743233 www.qichebo.com





电话: 020-38743030, 38743032 传真: 020-38743233 www.qichebo.com